

M-810/190-20B

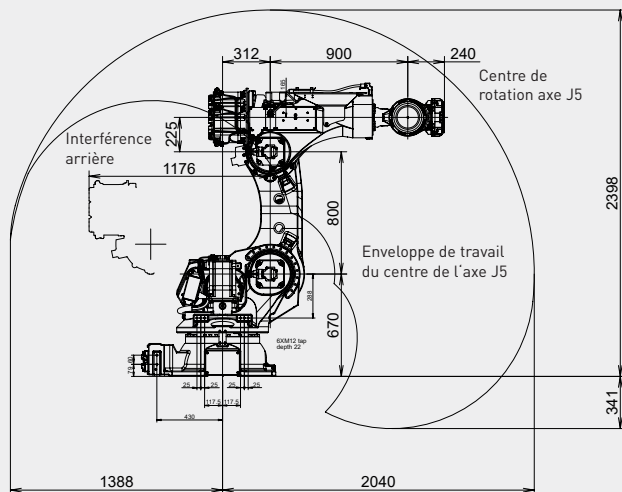
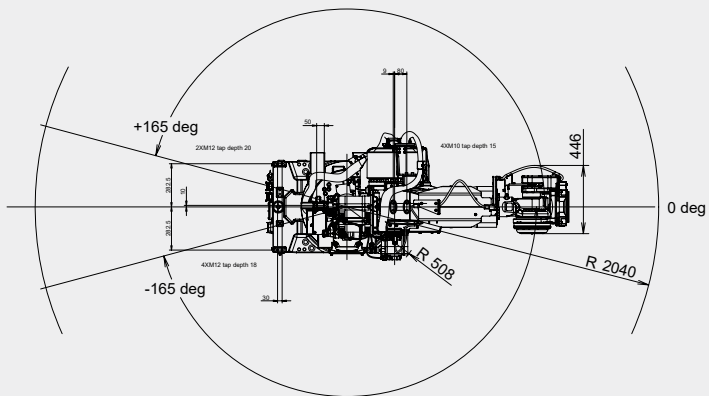


Charge admissible
au poignet: **270 kg**



Rayon:
2687 mm

Axes	Répétabilité (mm)	Masse unité mécanique (kg)	Rayon [°]						Vitesse de mouvement[°/s]						J4 Moment/ Inertie (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Inertie (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Inertie (Nm/kgm²)
			J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6			
6	± 0.02*	1360	330	171	297	306	240	720	100	80	80	120	115	200	1200/200	1200/200	630/180


Robot

M-810/190-20B

Empreinte au sol [mm] 879 x 610

Fixation au sol ●

Fixation à l'envers -

Fixation au mur ou en angle -


<https://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/4.0/>

 Contrôleur

R-50iA

Armoire Mate -

Armoire Taille A Armoire Taille C o

iPendant Touch

Raccordements électriques

Tension 50/60Hz triphasée [V] 380-575

Tension 50/60Hz monophasée [V] -

Consommation d'énergie moyenne [kW]	3
-------------------------------------	---

Services intégrés

Signaux entrée/sortie intégrés sur l'axe 3 [prise EE]	-
---	---

Alimentation d'air intégrée -

Environnement

Niveau sonore [dB]	70.5
--------------------	------

Température ambiante [° C]	0-45
----------------------------	------

Protection

Indice de protection / en option IP56

Poignet et bras J3 standard / en option IP67

● Standard ○ Sur demande - Non disponible () avec option matériel ou logiciel

*Basé sur ISO9283