

M-10iD/10L (Hohles Handgelenk)



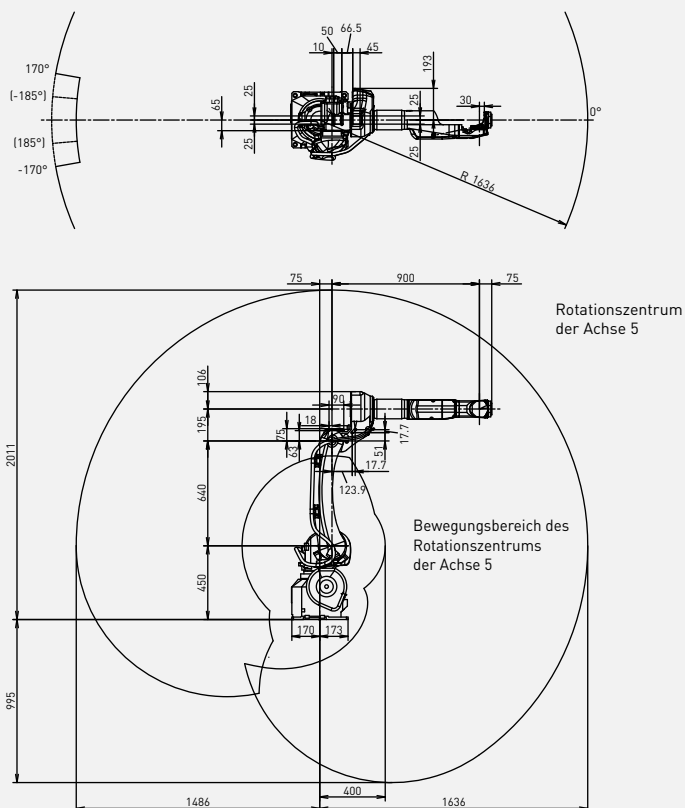
Max. Gewicht am
Handgelenk: **10 kg**



Max. Reichweite:
1636 mm

| Achszahl | Wiederhol- genauigkeit (mm) | Gewicht der Mechanik (kg) | Arbeitsbereich [°] | | | | | | Achsgeschwindigkeit [°/s] | | | | | | A4 Moment/ Trägheit (Nm/kgm²) | A5 Moment/ Trägheit (Nm/kgm²) | A6 Moment/ Trägheit (Nm/kgm²) |
|----------|-----------------------------------|---------------------------------|--------------------|-----|-----|-----|------------------|------------------|---------------------------|-----|-----|-----|-----|-----|-------------------------------------|-------------------------------------|-------------------------------------|
| | | | A1 | A2 | A3 | A4 | A5 | A6 | A1 | A2 | A3 | A4 | A5 | A6 | | | |
| 6 | ± 0.03* | 150 | 340 (370) | 235 | 455 | 380 | 280 (360)*21) | 540 (900)*21) | 260 | 240 | 260 | 430 | 450 | 720 | 22.0/0.65 | 22.0/0.65 | 9.8/0.17 |

Arbeitsbereich



Roboter

M-10iD/10L

Roboter aufstellmaße [mm]

343 x 343

Bodenmontage

•

Deckenmontage

•

Wandmontage

•



Steuerung

R-30iB Plus

Schaltschranktyp Open Air

-

Schaltschranktyp Mate

o

Schaltschranktyp A

•

Schaltschranktyp B

o

iPendant Touch (Standard)

•

Stromanschlüsse

Elektrische Spannung 50/60Hz, 3 Phasen [V]

380-575

Elektrische Spannung 50/60Hz, 1 Phase [V]

-

Durchschnittliche Leistung [kW]

1

Integrierte Funktionen

Integrierte Signale am Oberarm In / Out (Haltesignale)

8/8

Integrierte Luftzufuhr

1

Umgebung

Schallleistungspegel [dB]

< 70

Umgebungstemperatur [°C]

0-45

Schutzart

Mechanik Standard/optional

IP54 /IP55

Handgelenk & A3 Arm Standard/optional

IP67

*21) Erweiterter Bereich bei externer Kabelführung

• Standard o Auf Anfrage - Nicht verfügbar [] mit Hardware- und/oder Software-Option