

ARC Mate 100iD



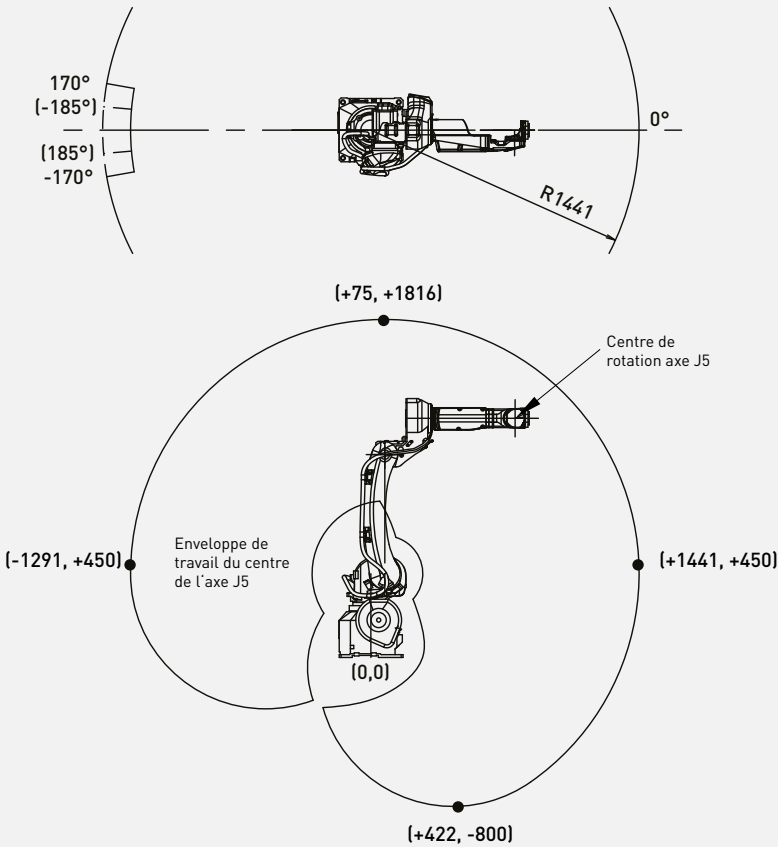
Charge admissible
au poignet: **12 kg**



Rayon:
1441 mm

Axes	Répétabilité (mm)	Masse unité mécanique (kg)	Rayon (°)						Vitesse de mouvement(°/s)						J4 Moment/ Inertie (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Inertie (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Inertie (Nm/kgm²)
			J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6			
6	± 0.02*	145	340 (370)	235	455	380	280 (360)*21)	540 (900)*21)	260	240	260	430	450	720	26.0/0.90	26.0/0.90	11.0/0.30

Enveloppe de travail



Robot

ARC Mate 100iD

Empreinte au sol [mm]	343 x 343
Fixation au sol	•
Fixation à l'envers	•
Fixation au mur ou en angle	•



Contrôleur

R-30iB Plus

Armoire Open Air	-
Armoire Mate	o
Armoire Taille A	•
Armoire Taille B	o
iPendant Touch	•

Raccordements électriques

Tension 50/60Hz triphasée [V]	380-575
Tension 50/60Hz monophasée [V]	-
Consommation d'énergie moyenne [kW]	1

Services intégrés

Signaux entrée/sortie intégrés sur l'axe 3 [prise EE]	1/1
Alimentation d'air intégrée	1

Environnement

Niveau sonore [dB]	< 70
Température ambiante [° C]	0-45

Protection

Indice de protection / en option	IP54
Poignet et bras J3 standard / en option	IP67

*21) Gamme étendue pour le type de câble externe

• Standard o Sur demande - Non disponible [] avec option matériel ou logiciel

*Basé sur ISO9283