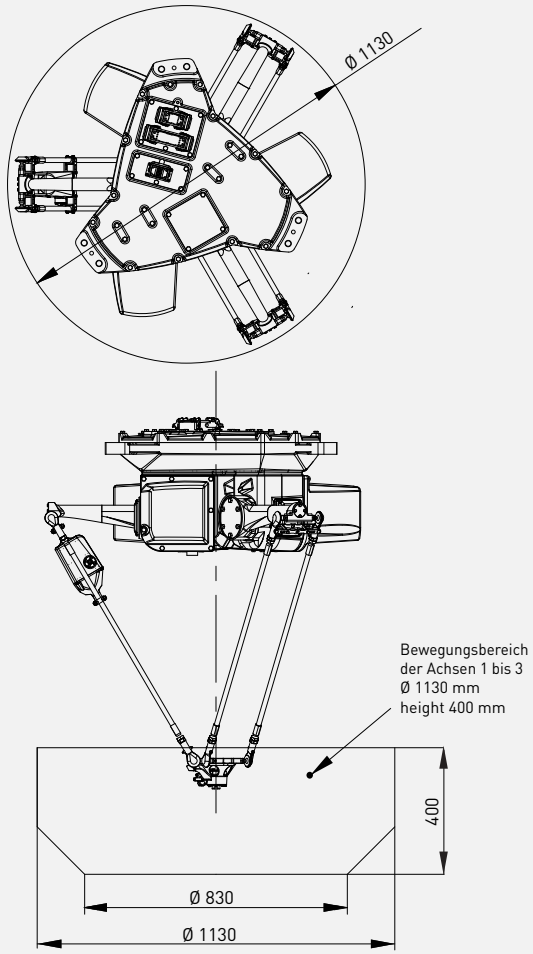
M-2*i*A/3SL (Langer Arm, hohles Handgelenk)

Max. Gewicht am Handgelenk: **3 kg**

Max. Reichweite: **1130 mm**

Achsanzahl	Wiederhol-genauigkeit (mm)	Gewicht der Mechanik (kg)	Arbeitsbereich (°)							Achsgeschwindigkeit (°/s)							A4 Moment/ Trägheit (Nm/kgm2)	A5 Moment/ Trägheit (Nm/kgm2)	A6 Moment/ Trägheit (Nm/kgm2)
			A1	A2	A3	A4	A5	A6	E1	A1	A2	A3	A4	A5	A6	E1			
4	± 0.1	120	ø 1130 x 400 *3			720	-	-	-	-	-	-	3500	-	-	-		*4	

Arbeitsbereich



Robot	**M-2*i*A/3SL**
Roboteraufstellmaße [mm]	Ø 800
Bodenmontage	-
Deckenmontage	●
Wandmontage	-
Steuerung	**R-30*i*B Plus**
Schaltschranktyp Open Air	●
Schaltschranktyp Mate	○
Schaltschranktyp A	○
Schaltschranktyp B	-
*i*Pendant Touch (Standard)	●
Stromanschlüsse	
Elektrische Spannung 50/60Hz, 3 Phasen [V]	200-230 *6
Elektrische Spannung 50/60Hz ,1 Phase [V]	-
Durchschnittliche Leistung [kW]	2.5
Integrierte Funktionen	
Integrierte Signale am Oberarm In / Out (Haltesignale)	8/8
Integrierte Luftzufuhr	-
Umgebung	
Schallleistungspegel [dB]	73.7
Umgebungstemperatur [° C]	0-45
Schutzart	
Mechanik Standard/optional	IP67/IP69K
Handgelenk & A3 Arm Standard/optional	IP69K

*3) Ø in mm mal Höhe in mm *4) siehe Handgelenk-Traglastdiagramm *6) Transformator erforderlich
● Standard ○ Auf Anfrage - Nicht verfügbar ( ) mit Hardware- und/oder Software-Option

Technische Angaben können ohne vorherige Mitteilung geändert werden. Alle Rechte vorbehalten. ©2019 FANUC Europe Corporation