

SR-3iA/U



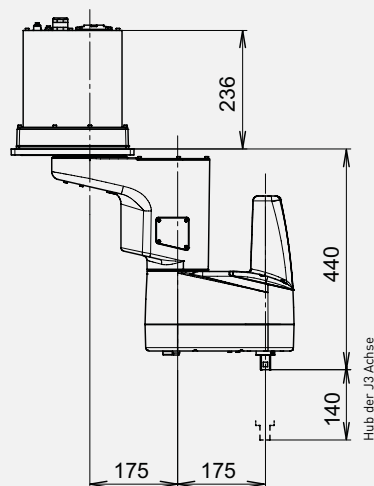
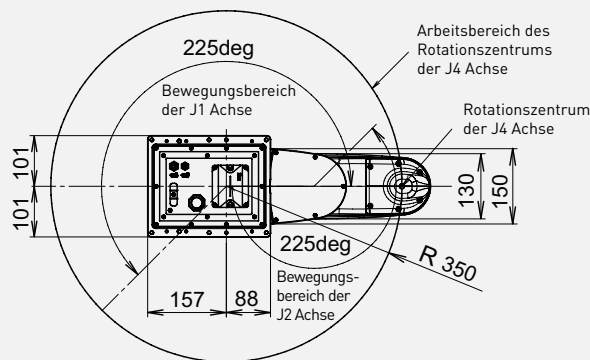
Max. Gewicht am Handgelenk: **3 kg**



Max. Reichweite: **350 mm**

Achszahl	Wiederholgenauigkeit (mm)	Gewicht der Mechanik (kg)	Arbeitsbereich [°]						Achsgeschwindigkeit [°/s]						A4 Moment/Trägheit (Nm/kgm²)	A5 Moment/Trägheit (Nm/kgm²)	A6 Moment/Trägheit (Nm/kgm²)
			A1	A2	A3	A4	A5	A6	A1	A2	A3	A4	A5	A6			
4	±0.02 [J1,J2], ±0.01 [J3], ±0.005° [J4]	64	290	290	450/ 300mm*	1440	-	-	440	500	2800 mm/sec	1700	-	-	0.45	-	-

Arbeitsbereich



Roboter

Roboter aufstellmaße [mm]	202x245
Bodenmontage	-
Deckenmontage	•
Winkelmontage	-
Wandmontage	-



Steuerung

Compact Plus	•
Schaltschranktyp Open Air	-
Schaltschranktyp Mate	-
Schaltschranktyp A	-
Schaltschranktyp B	-
iPendant Touch (Standard)	-

Stromanschlüsse

Elektrische Spannung 50/60Hz, 3 Phasen [V]	-
Elektrische Spannung 50/60Hz, 1 Phase [V]	200-230
Durchschnittliche Leistung [kW]	0.25

Integrierte Funktionen

Integrierte Signale am Oberarm In / Out (Haltesignale)	4/4
Integrierte Luftzufuhr	2
Integriertes Magnetventil	2

Umgebung

Schallleistungspegel [dB]	< 70
Umgebungstemperatur [°C]	0-45

Schutzart

Mechanik Standard/optional	IP20 / IP 65
Handgelenk & A3 Arm Standard/optional	IP20 / IP 65

Zusatz

Max. Presskraft (Newton)	150
Arbeitsbereich des Rotationszentrums der J4 Achse	-
Reinheitsklasse	-

• Standard ○ Auf Anfrage - Nicht verfügbar [] mit Hardware- und/oder Software-Option