

M-410iC/110



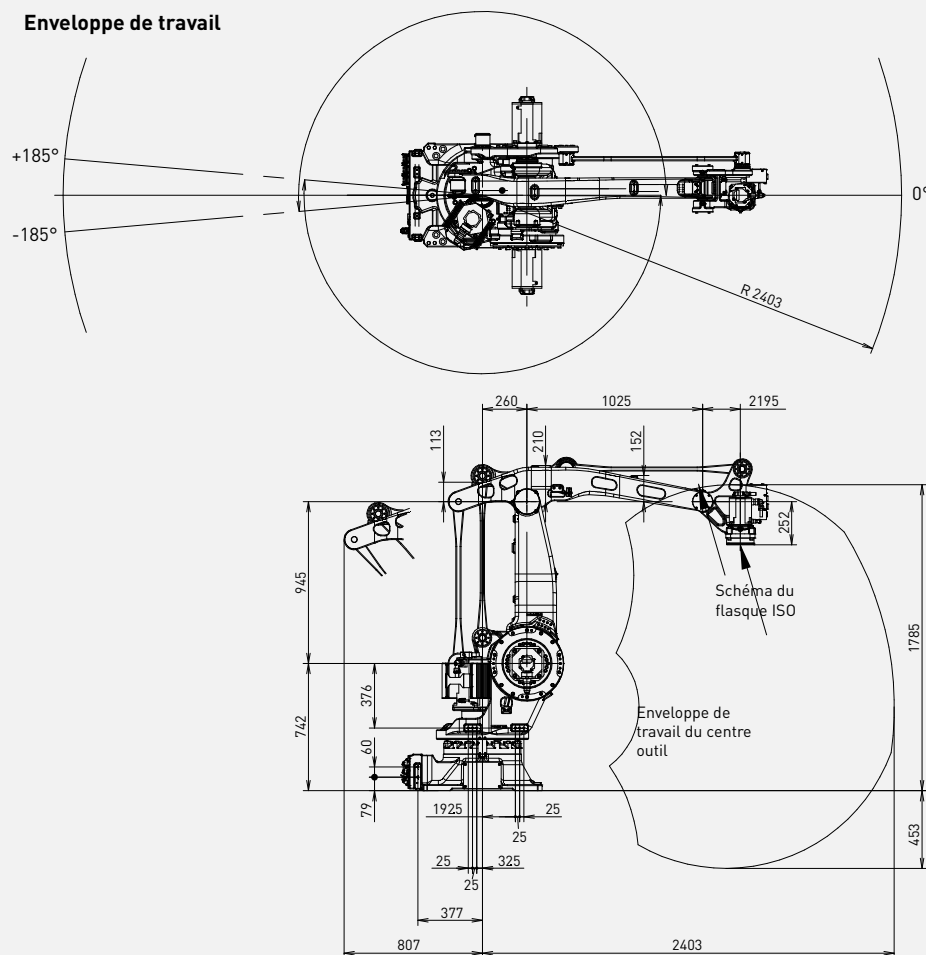
Charge admissible
au poignet: **185 kg**



Rayon:
3143 mm

Axes	Répétabilité (mm)	Masse unité mécanique (kg)	Rayon (°)						Vitesse de mouvement(°/s)						J4 Moment/ Inertie (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Inertie (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Inertie (Nm/kgm²)
			J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6			
4	± 0.05	1030	370	125	140	720	-	-	145	130	140	420	-	-	53	-	-

Enveloppe de travail



Robot

M-410iC/110

Empreinte au sol [mm]	761 x 610
Fixation au sol	•
Fixation à l'envers	-
Fixation au mur ou en angle	-



Contrôleur

R-30iB Plus

Armoire Open Air	-
Armoire Mate	-
Armoire Taille A	•
Armoire Taille B	o
iPendant Touch	•

Raccordements électriques

Tension 50/60Hz triphasée [V]	380-575
Tension 50/60Hz monophasée [V]	-
Consommation d'énergie moyenne [kW]	3

Services intégrés

Signaux entrée/sortie intégrés sur l'axe 3 [prise EE]	8/8
Alimentation d'air intégrée	2

Environnement

Niveau sonore [dB]	75.3
Température ambiante [° C]	0-45

Protection

Indice de protection / en option	IP54
Poignet et bras J3 standard / en option	IP54

550
30

• Standard o Sur demande - Non disponible [] avec option matériel ou logiciel