

CRX-3iA



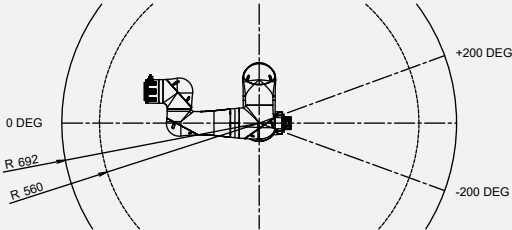
Charge admissible
au poignet: **3 kg**



Rayon:
692 mm

Axes	Répétabilité (mm)	Masse unité mécanique (kg)	Rayon [°]						Vitesse de mouvement [°/s] *2						Vitesse linéaire maximum (mm/s)	J4 Moment/Inertie (Nm/kgm²)	J5 Moment/Inertie (Nm/kgm²)	J6 Moment/Inertie (Nm/kgm²)
			J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6				
6	± 0.02*	11	400	360	592	380	360	450	130	130	180	225	360	360	1200 *1)	8.5/0.32	6.5/0.24	4.0/0.08

Enveloppe de travail

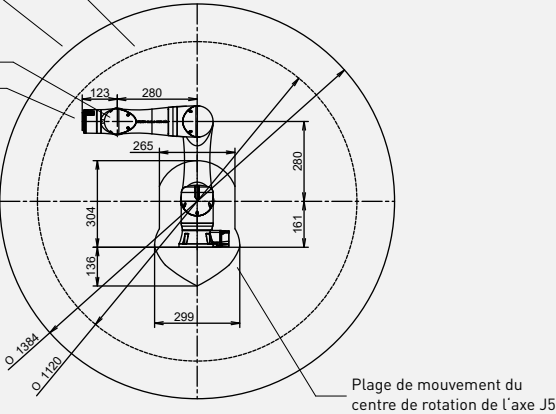
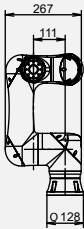


Plage de mouvement du
centre de rotation de l'axe J5

Plage de mouvement de
l'extrémité de la bride

Centre de rotation J5

En bout de bride



*1) 2500mm/s en mode high speed
*2) Lors de déplacements sur de courtes distances, la vitesse peut ne pas atteindre la valeur maximale indiquée
*3) Interface RS485 incluse *4) Pas de rosée ni de gelée *5) Dans un délai d'un mois



Robot

CRX-3iA

Empreinte au sol [mm]	129
Fixation au sol	●
Fixation à l'envers	●
Fixation au mur	●



Controller

R-30iB Plus

Mini Plus	●
Dimensions [mm]	410 x 277 x 370
Tablet TP	●

Raccordements électriques

Tension 50/60Hz triphasée [V]	-
Tension 50/60Hz monophasée [V]	200-230
Consommation d'énergie moyenne [kW]	0.3

Services intégrés

Signaux entrée/sortie intégrés sur l'axe 3 [prise EE]	2/2 *3
Alimentation d'air intégrée	0

Environnement

Niveau sonore [dB]	<70
Température ambiante [° C]	0-45
Humidité ambiante [%]	≤75*4
Humidité ambiante - Court terme [%RH]	≤95*4/*5
Accélération des vibrations [m/s²]	≤4.9 [0.5G]

Protection

Indice de protection / en option	IP67
Poignet et bras J3 standard / en option	IP67