

ARC Mate 120iD/12L



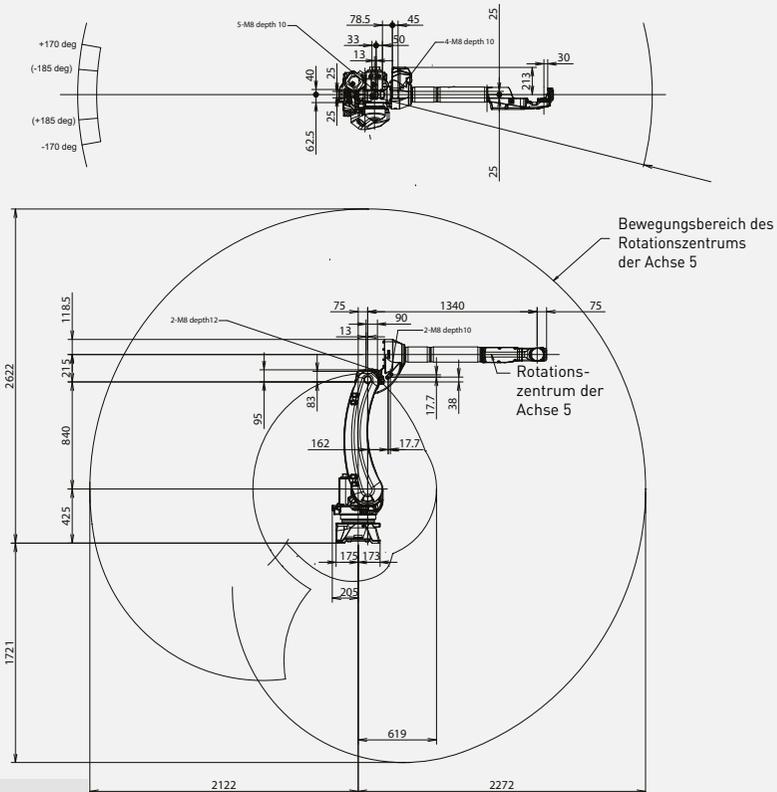
Max. Gewicht am Handgelenk: **12 kg**



Max. Reichweite: **2272 mm**

Achszahl	Wiederholgenauigkeit (mm)	Gewicht der Mechanik (kg)	Arbeitsbereich (°)						Achsgeschwindigkeit (°/s)						A4 Moment/Trägheit (Nm/kgm ²)	A5 Moment/Trägheit (Nm/kgm ²)	A6 Moment/Trägheit (Nm/kgm ²)
			A1	A2	A3	A4	A5	A6	A1	A2	A3	A4	A5	A6			
6	± 0.03*	250	340 (370)	260	458	400	280 (360)*21)	540 (900)*21)	210	210	265	420	450	720	22.0/0.65	22.0/0.65	9.8/0.17

Arbeitsbereich



Bewegungsbereich kann je nach Montagewinkel eingeschränkt sein.

Roboter

- Roboter aufstellmaße [mm] 343 x 343
- Bodenmontage ●
- Deckenmontage ●
- Wandmontage ●

Steuerung

- Schaltschranktyp Open Air -
- Schaltschranktyp Mate ○
- Schaltschranktyp A ●
- Schaltschranktyp B ○
- iPendant Touch (Standard) ●

Stromanschlüsse

- Elektrische Spannung 50/60Hz, 3 Phasen [V] 380-575
- Elektrische Spannung 50/60Hz, 1 Phase [V] -
- Durchschnittliche Leistung [kW] 1

Integrierte Funktionen

- Integrierte Signale am Oberarm In / Out (Haltesignale) 1/1
- Integrierte Luftzufuhr 1

Umgebung

- Schalleistungspegel [dB] < 70
- Umgebungstemperatur [° C] 0-45

Schutzart

- Mechanik Standard/optional IP54
- Handgelenk & A3 Arm Standard/optional IP67

*21) Erweiterter Bereich bei externer Kabelführung

● Standard ○ Auf Anfrage - Nicht verfügbar () mit Hardware- und/oder Software-Option *basierend auf IS09283