

# ARC Mate 100iD



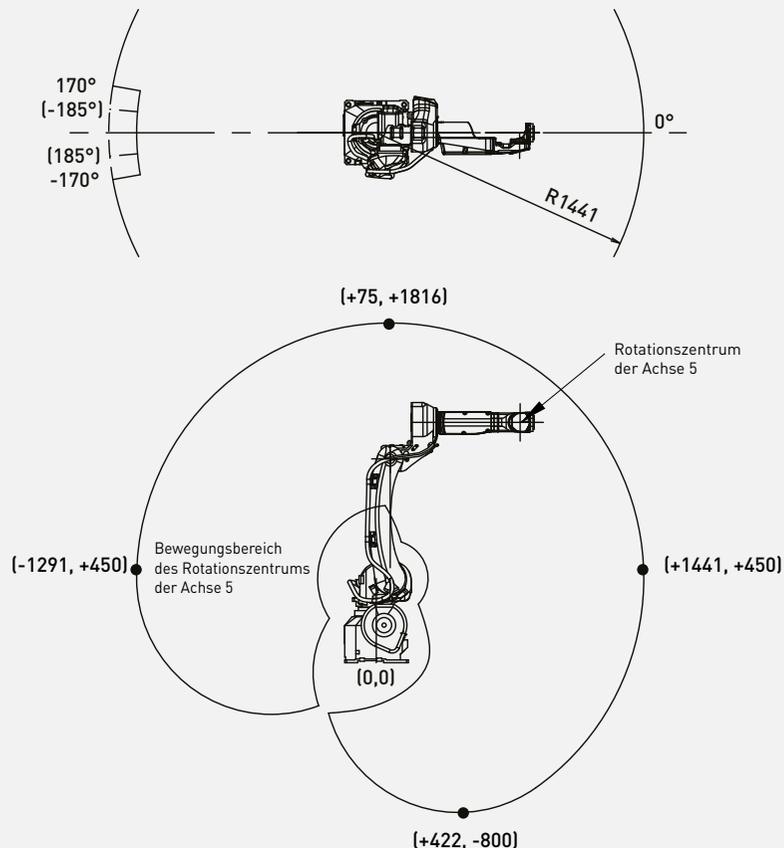
Max. Gewicht am Handgelenk: **12 kg**



Max. Reichweite: **1441 mm**

Achszahl	Wiederholgenauigkeit (mm)	Gewicht der Mechanik (kg)	Arbeitsbereich [°]						Achsgeschwindigkeit [°/s]						A4 Moment/Trägheit (Nm/kgm <sup>2</sup> )	A5 Moment/Trägheit (Nm/kgm <sup>2</sup> )	A6 Moment/Trägheit (Nm/kgm <sup>2</sup> )
			A1	A2	A3	A4	A5	A6	A1	A2	A3	A4	A5	A6			
6	± 0.02*	145	340 (370)	235	455	380	280 (360)*21)	540 (900)*21)	260	240	260	430	450	720	26.0/0.90	26.0/0.90	11.0/0.30

## Arbeitsbereich



## Roboter

Roboter	ARC Mate 100iD
Roboter aufstellmaße [mm]	343 x 343
Bodenmontage	●
Deckenmontage	●
Wandmontage	●

## Steuerung

Steuerung	R-30iB Plus
Schaltschranktyp Open Air	-
Schaltschranktyp Mate	○
Schaltschranktyp A	●
Schaltschranktyp B	○
iPendant Touch (Standard)	●

## Stromanschlüsse

Elektrische Spannung 50/60Hz, 3 Phasen [V]	380-575
Elektrische Spannung 50/60Hz, 1 Phase [V]	-
Durchschnittliche Leistung [kW]	1

## Integrierte Funktionen

Integrierte Signale am Oberarm In / Out (Haltesignale)	1/1
Integrierte Luftzufuhr	1

## Umgebung

Schallleistungspegel [dB]	< 70
Umgebungstemperatur [° C]	0-45

## Schutzart

Mechanik Standard/optional	IP54
Handgelenk & A3 Arm Standard/optional	IP67

\*21) Erweiterter Bereich bei externer Kabelführung

● Standard    ○ Auf Anfrage    - Nicht verfügbar    ( ) mit Hardware- und/oder Software-Option    \*basierend auf IS09283