

CR-35iB



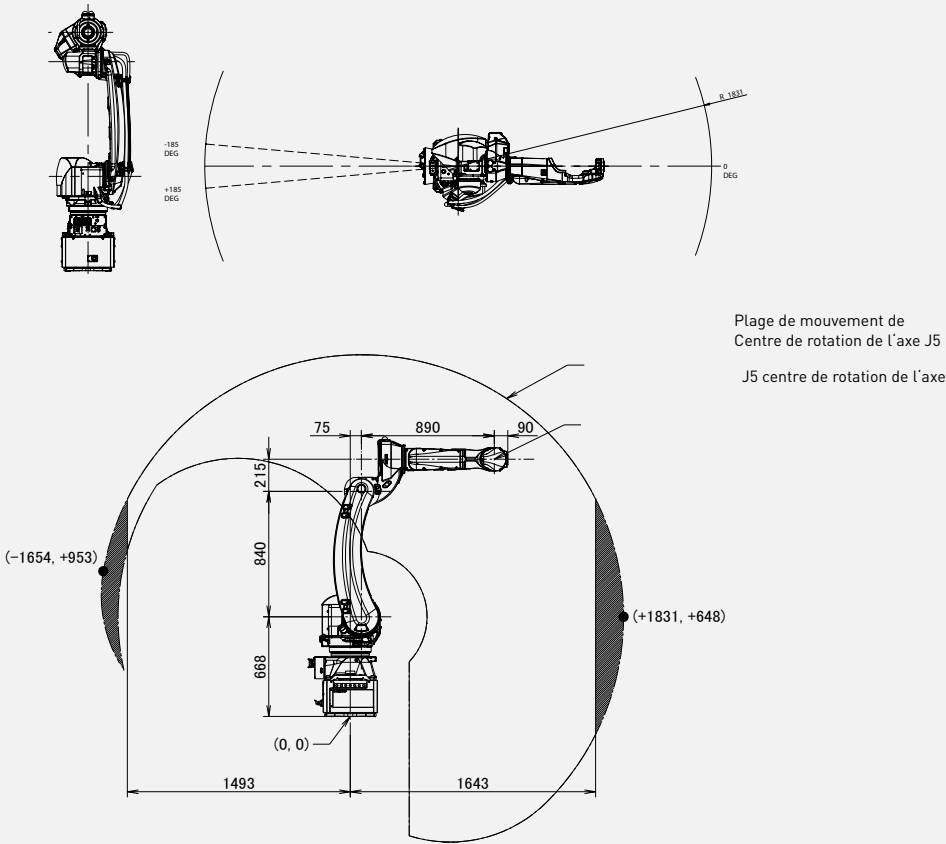
Charge admissible
au poignet: **35/50 kg**



Rayon:
1813/1643 mm

Axes	Répétabilité (mm)	Masse unité mécanique (kg)	Rayon [°]						Vitesse de mouvement (mm/s)*1	J4 Moment/ Inertie (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Inertie (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Inertie (Nm/kgm²)
			J1	J2	J3	J4	J5	J6				
6	± 0.03*	386	370	215	338	400	280	900	750*2	110.0/4.00 (110.0/10.80)*3	110.0/4.00 (110.0/10.80)*3	60.0/1.50 (60.0/4.40)*3

Enveloppe de travail



La portée maximale est limitée de 1831 mm à 1643 mm en cas de charge utile de 50 kg. Aucune restriction sur la position du poignet.



Robot

Empreinte au sol [mm]	CR-35iB
	300x300
Fixation au sol	•
Fixation à l'envers	-
Fixation au mur	-



Contrôleur

R-30iB Plus

Armoire Open Air	-
Armoire Mate	-
Armoire Taille A	•
Armoire Taille B	-
iPendant Touch	•
Tabelet TP	o

Raccordements électriques

Tension 50/60Hz triphasée [V]	380-575
Tension 50/60Hz monophasée [V]	-
Consommation d'énergie moyenne [kW]	1

Services intégrés

Signaux entrée/sortie intégrés sur l'axe 3 [prise EE]	7/5
Alimentation d'air intégrée	1

Environnement

Niveau sonore [dB]	< 70
Température ambiante [° C]	0-45

Protection

Indice de protection / en option	IP54
Poignet et bras J3 standard / en option	IP67

*1) Dans le cas de petite distance, la vitesse peut ne pas atteindre sa valeur maximale indiquée

*2) Il est nécessaire d'adapter la vitesse de déplacement en fonction de l'analyse de risques

*3) Pour une charge utile de 5 0 kg

• de série o sur demande - pas disponible () avec option matériel et/ou logiciel *Basé sur ISO9283