

M-810/270-27B

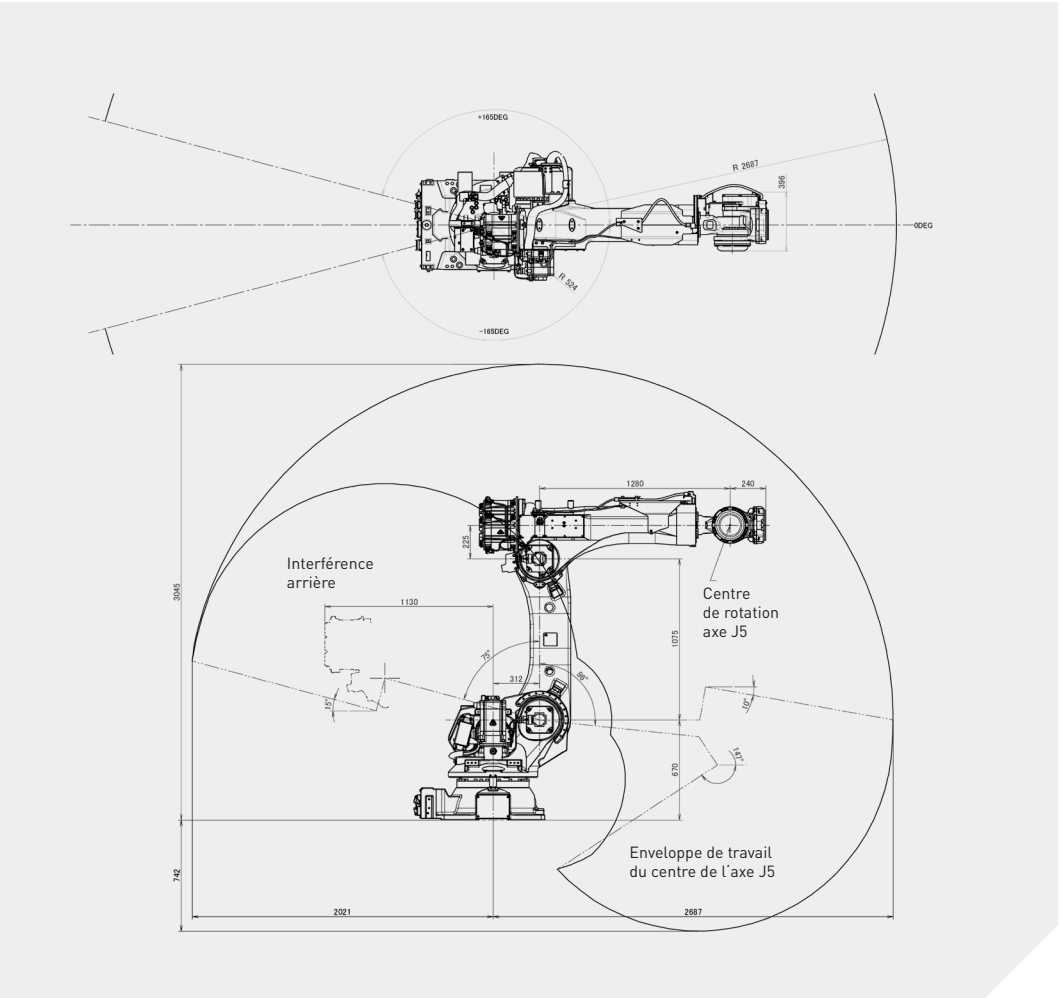


Charge admissible
au poignet: **270 kg**



Rayon:
2687 mm

Axes	Répétabilité (mm)	Masse unité mécanique (kg)	Rayon (°)						Vitesse de mouvement(°/s)						J4 Moment/ Inertie (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Inertie (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Inertie (Nm/kgm²)
			J1	J2	J3	J4	J5	J6	J1	J2	J3	J4	J5	J6			
6	± 0.03*	1430	330	171	312	306	240	720	100	80	80	120	115	200	1730/320	1730/320	900/230



Robot

M-810/270-27B

Empreinte au sol [mm]	771 x 610
Fixation au sol	●
Fixation à l'envers	-
Fixation au mur ou en angle	-



Contrôleur

R-50iA

Armoire Mate	-
Armoire Taille A	●
Armoire Taille B	○
iPendant Touch	●

Raccordements électriques

Tension 50/60Hz triphasée [V]	380-575
Tension 50/60Hz monophasée [V]	-
Consommation d'énergie moyenne [kW]	3

Services intégrés

Signaux entrée/sortie intégrés sur l'axe 3 [prise EE]	-
Alimentation d'air intégrée	-

Environnement

Niveau sonore [dB]	70.5
Température ambiante [° C]	0-45

Protection

Indice de protection / en option	IP56
Poignet et bras J3 standard / en option	IP67

● Standard ○ Sur demande - Non disponible () avec option matériel ou logiciel *Basé sur IS09283