## **FANUC**

Der schnelle, schlanke und präzise Handling Roboter





## Die kompakte Lösung für maximale Leistung

- neue schlanke und leichte Bauweise für höhere Produktivität
- kompakter Arm und Handgelenk, um Kollisionen mit der Peripherie zu verhindern
- ideale Lösung für kompakte Produktionsanlagen
- glatte Oberfläche, um Schmutz- und Staubansammlungen zu reduzieren
- einfache Installation und nahtlos integrierte Kabel, um Ausfälle zu minimieren
- intelligentes Wartungskonzept mit der Zero Down Time Software durch die Prognose des Status der Mechanik und Prozessausrüstung

WWW.FANUC.EU

## M-10*i*D/12 (Hohles Handgelenk)



Max. Gewicht am Handgelenk: **12 kg** 



				A	Arbeitsb	ereich (	?)			Achs	geschwi	ndigkeit	: (°/s)				
Achsanzahl	Wiederhol- genauigkeit (mm)	Gewicht der Mechanik (kg)	A1	A2	А3	A4	A5	A6	A1	A2	А3	A4	A5	A6	A4 Moment/ Trägheit (Nm/kgm²)	A5 Moment/ Trägheit (Nm/kgm²)	A6 Moment/ Trägheit (Nm/kgm²)
6	± 0.02*	145	340 (370)	235	455	380	280 (360) *21)	540 (900) *21)	260	240	260	430	450	720	26.0/0.90	26.0/0.90	11.0/0.30

Arbeitsbereich	
[170° [-185°] [185°] -170°	0°0°
[-1291, +450]	Rotationszentrum der Achse 6  Bewegungsbereich des Rotationszentrums der Achse 6  [+1441, +450]
Bewegungsbereich kann je nach Montagewinkel eingeschränkt sein.	(+422, -800)

Roboter	M-10 <i>i</i> D/12
Roboteraufstellmaße [mm]	340 x 340
Bodenmontage	•
Deckenmontage	•
Wandmontage	•
Steuerung	R-30 <i>i</i> B Plu
Schaltschranktyp Open Air	-
Schaltschranktyp Mate	0
Schaltschranktyp A	•
Schaltschranktyp B	0
iPendant Touch (Standard)	•
Stromanschlüsse	
Elektrische Spannung 50/60Hz, 3 Phasen [V]	380-575
Elektrische Spannung 50/60Hz ,1 Phase [V]	-
Durchschnittliche Leistung [kW]	1
Integrierte Funktionen	
Integrierte Signale am Oberarm In / Out (Haltesignale)	8/8
Integrierte Luftzufuhr	1
Umgebung	
Schallleistungspegel [dB]	57,4
Umgebungstemperatur [° C]	0-45
Schutzart	
Mechanik Standard/optional	IP54 /IP65
Handgelenk & A3 Arm Standard/optional	IP67

<sup>\*21)</sup> Erweiterter Bereich bei externer Kabelführung