

M-20*i*D/12L



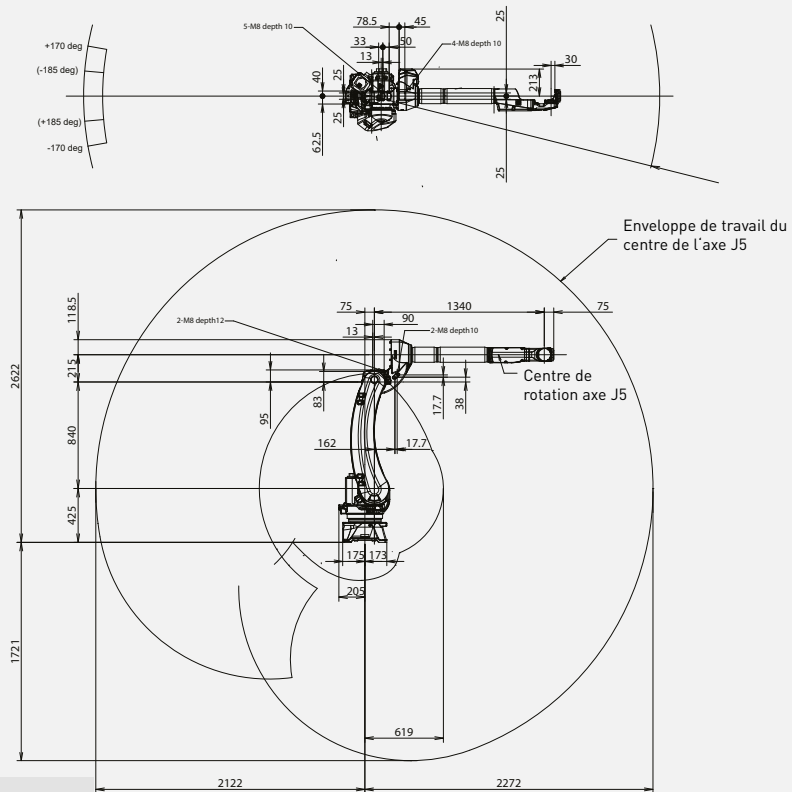
Charge admissible
au poignet: **12 kg**



Rayon:
2272 mm

Axes	Répétabilité (mm)	Masse unité mécanique (kg)	Rayon [°]							Vitesse de mouvement[°/s]							J4 Moment/ Inertie (Nm/kgm²)	J5 Moment/ Inertie (Nm/kgm²)	J6 Moment/ Inertie (Nm/kgm²)
			J1	J2	J3	J4	J5	J6	E1	J1	J2	J3	J4	J5	J6	E1			
6	± 0.03*	250	340 (370)	260	475	400	280 (360)*21]	540 (900)*21]	-	210	210	265	420	450	720	-	22.0/0.65	22.0/0.65	9.8/0.17

Enveloppe de travail



L'enveloppe de travail peut être limitée en fonction de l'angle de montage!



Robot

M-20iD/12L

Empreinte au sol [mm] 343 x 343

Fixation au sol

Fixation à l'envers ●

Fixation au mur ou en angle



Contrôleur

R-30iB Plus

Armoire Open Air	-
------------------	---

Armoire Mate o

Armoire Taille A

Armoire Taille B o

iPendant Touch

Raccordements électriques

Tension 50/60Hz triphasée [V] 380-575

Tension 50/60Hz monophasée [V]	-
--------------------------------	---

Consommation d'énergie moyenne [kW]	1
-------------------------------------	---

Services intégrés

Signaux entrée/sortie intégrés sur l'axe 3 [prise EE] 8/8

Alimentation d'air intégrée	1
-----------------------------	---

Environnement

Niveau sonore [dB] < 70

Température ambiante [° C]	0-45
----------------------------	------

Protection

Indice de protection / en option IP54

Poignet et bras J3 standard / en option IP67

*21) Gamme étendue pour le type de câble externe

- Standard

- o Sur demande

- Non disponible

() avec option matériel ou logiciel

*Basé sur ISO9283