

# M-10iD/8L



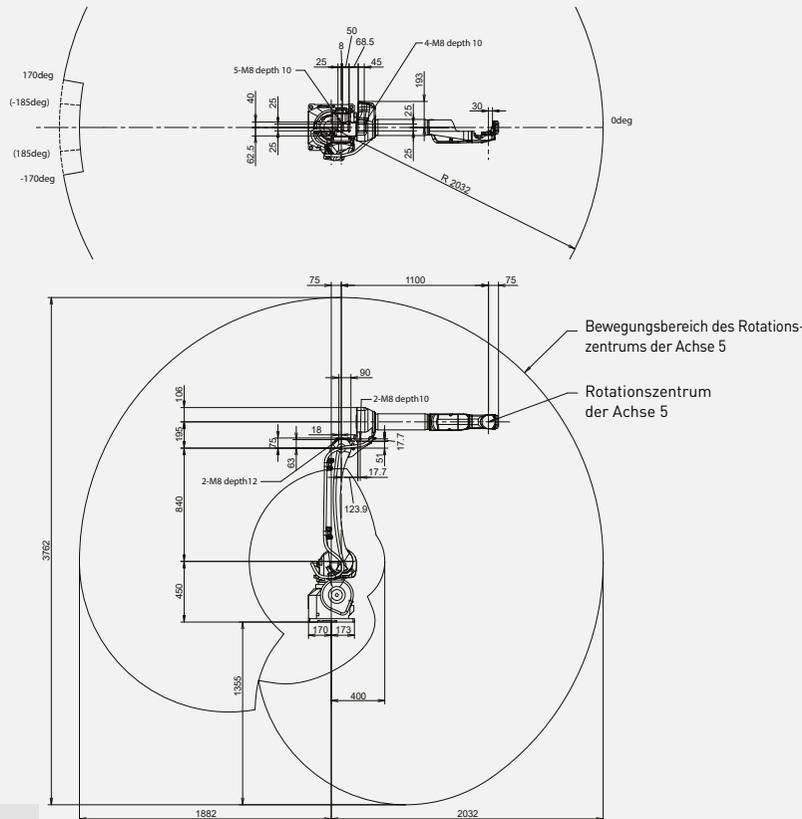
Max. Gewicht am Handgelenk: **8 kg**



Max. Reichweite: **2032 mm**

Achszahl	Wiederholgenauigkeit (mm)	Gewicht der Mechanik (kg)	Arbeitsbereich (°)						Achsgeschwindigkeit (°/s)						A4 Moment/Trägheit (Nm/kgm <sup>2</sup> )	A5 Moment/Trägheit (Nm/kgm <sup>2</sup> )	A6 Moment/Trägheit (Nm/kgm <sup>2</sup> )
			A1	A2	A3	A4	A5	A6	A1	A2	A3	A4	A5	A6			
6	± 0.03*	180	340 (370)	235	455	380	280 (360)*21)	540 (900)*21)	210	210	220	430	450	720	16.1/0.63	16.1/0.63	5.9/0.061

## Arbeitsbereich



Bewegungsbereich kann je nach Montagewinkel eingeschränkt sein.

## Roboter

Roboter aufstellmaße [mm]

**M-10iD/8L**

343 x 343

Bodenmontage

•

Deckenmontage

•

Wandmontage

•

## Steuerung

**R-30iB Plus**

Schaltschranktyp Open Air

-

Schaltschranktyp Mate

○

Schaltschranktyp A

•

Schaltschranktyp B

○

iPendant Touch (Standard)

•

## Stromanschlüsse

Elektrische Spannung 50/60Hz, 3 Phasen [V]

380-575

Elektrische Spannung 50/60Hz, 1 Phase [V]

-

Durchschnittliche Leistung [kW]

1

## Integrierte Funktionen

Integrierte Signale am Oberarm In / Out (Haltesignale)

8/8

Integrierte Luftzufuhr

1

## Umgebung

Schalleistungspegel [dB]

57.4

Umgebungstemperatur [°C]

0-45

## Schutzart

Mechanik Standard/optional

IP54

Handgelenk & A3 Arm Standard/optional

IP67

\*21) Erweiterter Bereich bei externer Kabelführung

• Standard    ○ Auf Anfrage    - Nicht verfügbar    ( ) mit Hardware- und/oder Software-Option    \*basierend auf IS09283