

M-1iA/0.5AL (Langer Arm)



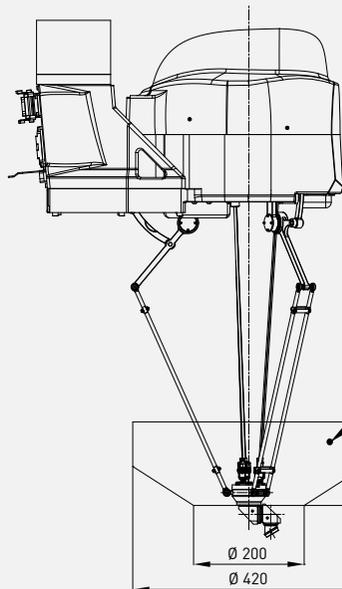
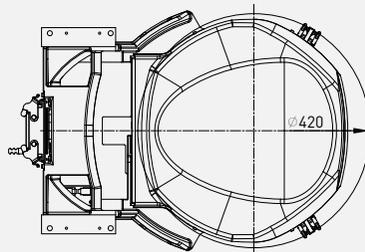
Max. Gewicht am Handgelenk:
0.5 kg (1 kg)



Max. Reichweite:
420 mm

| Achszahl | Wiederholgenauigkeit (mm) | Gewicht der Mechanik (kg) | Arbeitsbereich (°) | | | | | | | Achsgeschwindigkeit (°/s) | | | | | | | A4 Moment/Trägheit (Nm/kgm ²) | A5 Moment/Trägheit (Nm/kgm ²) | A6 Moment/Trägheit (Nm/kgm ²) |
|----------|---------------------------|---------------------------|--------------------|----|----|----|-----|-----|-----|---------------------------|----|----|----|------|------|------|---|---|---|
| | | | A1 | A2 | A3 | A4 | A5 | A6 | E1 | A1 | A2 | A3 | A4 | A5 | A6 | E1 | | | |
| 6 | ± 0.03 | 26 *2 | Ø 420 x 150 *3 | | | | 720 | 300 | 720 | - | - | - | - | 1440 | 1440 | 1440 | - | *4 | |

Arbeitsbereich



Bewegungsbereich der Achsen 1 bis 3
Ø 420 mm
height 150 mm



Robot

Robotermaße [mm]

M-1iA/0.5AL

134 x 370

Bodenmontage

•

Deckenmontage

•

Wandmontage

•



Steuerung

R-30iB Plus

Schaltschranktyp Open Air

•

Schaltschranktyp Mate

○

Schaltschranktyp A

-

Schaltschranktyp B

-

iPendant Touch (Standard)

•

Stromanschlüsse

Elektrische Spannung 50/60Hz, 3 Phasen [V]

-

Elektrische Spannung 50/60Hz, 1 Phase [V]

200-230

Durchschnittliche Leistung [kW]

0.2

Integrierte Funktionen

Integrierte Signale am Oberarm In / Out (Haltesignale)

6/6

Integrierte Luftzufuhr

1

Umgebung

Schalleistungspegel [dB]

57.6

Umgebungstemperatur [° C]

0-45

Schutzart

Mechanik Standard/optional

IP20

Handgelenk & A3 Arm Standard/optional

IP20

*2] mit Sockel

*3] Ø in mm mal Höhe in mm

*4] siehe Handgelenk-Traglastdiagramm

• Standard

○ Auf Anfrage

- Nicht verfügbar

() mit Hardware- und/oder Software-Option