

CRX-3iA



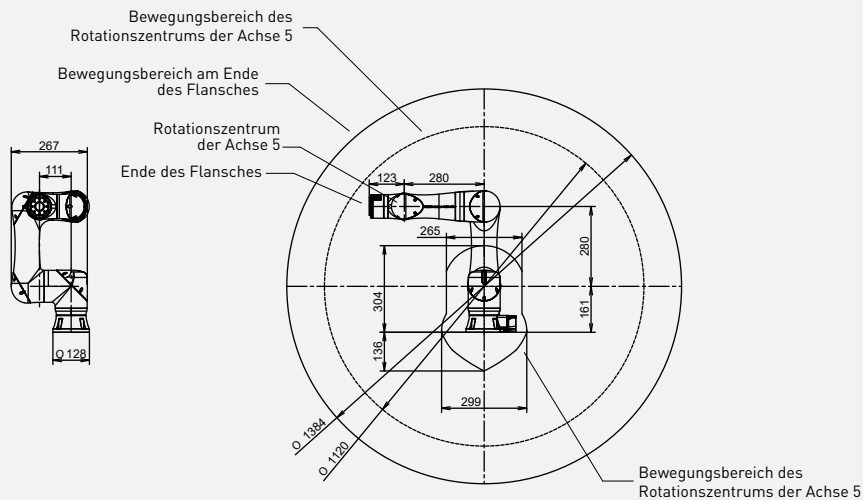
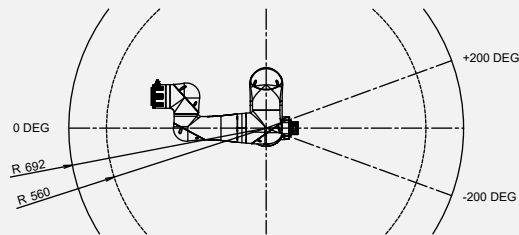
Max. Gewicht am Handgelenk: **3 kg**



Max. Reichweite: **692 mm**

Achszahl	Wiederholgenauigkeit (mm)	Gewicht der Mechanik (kg)	Arbeitsbereich (°)						Achsgeschwindigkeit (°/s) *2						Maximale Lineargeswindigkeit (mm/s)	A4 Moment/Trägheit (Nm/kgm²)	A5 Moment/Trägheit (Nm/kgm²)	A6 Moment/Trägheit (Nm/kgm²)
			A2	A3	A4	A5	A6	A1	A2	A3	A4	A5	A6					
6	± 0.02*	11	400	360	592	380	360	450	130	130	180	225	360	360	1200 *1)	8.5/0.32	6.5/0.24	4.0/0.08

Arbeitsbereich



*1) 2500mm/s im High-Speed-Mode

*2) Bei kurzen Distanzen kann es vorkommen, dass die Geschwindigkeit den angegebenen Maximalwert nicht erreicht

*3) RS485 Schnittstelle inklusive *4) Weder Tau noch Frost zulässig *5) Innerhalb eines Monats



Roboter	CRX-3iA
Roboter aufstellmaße [mm]	129
Bodenmontage	•
Deckenmontage	•
Wandmontage	•



Steuerung	R-30iB Plus
Schaltschranktyp Mini Plus	•
Abmaße [mm]	410 x 277 x 370
Tablet TP	•

Stromanschlüsse

Elektrische Spannung 50/60Hz, 3 Phasen [V]	-
Elektrische Spannung 50/60Hz, 1 Phase [V]	200-230
Durchschnittliche Leistung [kW]	0.3

Integrierte Funktionen

Integrierte Signale am Oberarm In / Out (Haltesignale)	2/2 *3
Integrierte Luftzufuhr	0

Umgebung

Schallleistungspegel [dB]	<70
Umgebungstemperatur [° C]	0-45
Luftfeuchtigkeit [%]	≤75*4
Luftfeuchtigkeit - kurzfristig [%RH]	≤95*4/*5
Schwingungsbeschleunigung [m/s²]	≤4.9 (0.5G)

Schutzart

Mechanik Standard/optional	IP67
Handgelenk & A3 Arm Standard/optional	IP67